■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■

**ＭＯＢＩＯ産学連携オフィス連続企画　テーマ別大学・高専合同研究シーズ発表会**

**『ロボット、機械・制御編』第３回（７／１３）第４回（７／２８）**

■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■■

≪主催≫ＭＯＢＩＯ入居・連携大学・高専　≪共催≫ＭＯＢＩＯ

ＭＯＢＩＯ産学連携オフィスでは、中小企業のみなさまの技術開発や技術の高度化を支援するため、大学・高専との産学連携を推進しております。この度、ＭＯＢＩＯ入居・連携大学高専から、「**ロボット、機械・制御**」をテーマに、７月１３日（水）、２８日（木）の２回に渡り、企業の技術開発に役立つ研究シーズ発表会及びシーズ展示会を開催します。この機会に是非、ご参加ください。（※当初交流会を17:00からでご案内していましたが、シーズ展示会16:50～17:30を開催することとしましたので、大変申し訳ございませんが**交流会は17:30から**とさせていただきます。）

★７月１３日（水）、２８日（木）共通スケジュール★

【場　 所】クリエイション・コア東大阪　南館３階　クリエイターズプラザ　技術交流室Ｂ

【募集人数】各回100名程度（先着順・要事前申込）【対　　象】ものづくり中小企業ほか

【参 加 費】無料（交流会参加者は1,000円／人）

【申込・問合】ＭＯＢＩＯ　担当：椿野、山田 ＴＥＬ：０６－６７４８－１０５４

ＦＡＸ：０６－６７４８－１０６２　E-mail：sangaku@gbox.pref.osaka.lg.jp

**～プログラム～　開会 14:00（受付13:30～）**

**〇研究シーズ発表 (14:10～16:50)　　○シーズ展示会16:50～17:30　　○交流会17:30～**

【７月１３日（水）発表シーズ】　詳細はこちら ⇒ <http://www.m-osaka.com/jp/mobio-cafe/docs/0713%20.pdf>

|  |  |
| --- | --- |
| 14:10：距離画像センサを使った空間位置情報取得とインタラクション | [大阪工業大学　工学部　ロボット工学科](http://www.oit.ac.jp/laboratory/room/139)[講師　中泉　文孝](http://www.oit.ac.jp/laboratory/room/139) |
| 14:35：個々人の能力に合わせた立ち上がり支援機器 | [大阪府立大学　大学院工学研究科　機械系専攻　機械工学分野](http://www.me.osakafu-u.ac.jp/dyna/index.html)[准教授　新谷　篤彦](http://www.me.osakafu-u.ac.jp/dyna/index.html) |
| 15:00：モデルベースの制御技術とその活用例 | [大阪産業大学　工学部　交通機械工学科](http://web.tm.osaka-sandai.ac.jp/teacher/tashiro_tsutomu.html)[教授　田代　勉](http://web.tm.osaka-sandai.ac.jp/teacher/tashiro_tsutomu.html) |
| 15:25～15:35　　　　　　　　　　　　　　　休　　　　　　　憩 |
| 15:35：６軸センサの構成について | [関西大学　システム理工学部](http://www.kansai-u.ac.jp/renkei/seeds/index6.html)[准教授　倉田　純一](http://www.kansai-u.ac.jp/renkei/seeds/index6.html) |
| 16:00：視覚障がい者の単独歩行を誘導する車輪つき杖装置 | [大阪市立大学　工学研究科　機械物理系専攻](http://www.dynamics.mech.eng.osaka-cu.ac.jp/robotics.html)[講師　今津　篤志](http://www.dynamics.mech.eng.osaka-cu.ac.jp/robotics.html) |
| 16:25：土砂災害時自律探索小型ロボットの開発 | [和歌山大学　システム工学部](http://www.wakayama-u.ac.jp/~tokuda/)[助教　徳田　献一](http://www.wakayama-u.ac.jp/~tokuda/) |

【７月２８日（木）発表シーズ】　詳細はこちら ⇒ <http://www.m-osaka.com/jp/mobio-cafe/docs/0728%20.pdf>

|  |  |
| --- | --- |
| 14:10：指先における触覚の計測とモデリング | [近畿大学　理工学部　機械工学科](http://srl.mec.kindai.ac.jp/)[講師　池田　篤俊](http://srl.mec.kindai.ac.jp/) |
| 14:35：ホモジニアス群ロボット制御技術 | [摂南大学　理工学部　電気電子工学科](http://www.setsunan.ac.jp/kenkyu/shien/seeds.html)[准教授　片田　喜章](http://www.setsunan.ac.jp/kenkyu/shien/seeds.html) |
| 15:00：レスキューロボットの開発 | [大阪府立大学工業高等専門学校　メカトロニクスコース](http://www2-doi.ct.osakafu-u.ac.jp/)[准教授　土井　智晴](http://www2-doi.ct.osakafu-u.ac.jp/) |
| 15:25～15:35　　　　　　　　　　　　　　　休　　　　　　　憩 |
| 15:35：介護ロボット及び高機能歩行訓練システムの開発 | [奈良工業高等専門学校　電子制御工学科](http://www.jfps.jp/kenkyusya/y_hayakawa.pdf)[教授　早川　恭弘](http://www.jfps.jp/kenkyusya/y_hayakawa.pdf) |
| 16:00：通信を考慮した群ロボット分散制御手法の開発 | [和歌山工業高等専門学校　知能機械工学科](https://sites.google.com/site/tmurayama84/)[准教授　村山　暢](https://sites.google.com/site/tmurayama84/) |
| 16:25：慣性センサを用いた運動計測システム※当日の進行状況により発表時間は前後する可能性がありますので、ご留意ください。 | [同志社大学　理工学部　エネルギー機械工学科](http://moavic.main.jp/)[准教授　伊藤　彰人](http://moavic.main.jp/) |

**F A X :０６－６７４８－１０６２　E-mail：sangaku@gbox.pref.osaka.lg.jp**

ＭＯＢＩＯ産学連携オフィス連続企画　テーマ別大学・高専合同研究シーズ発表会

『ロボット、機械・制御』　第３回（７／１３）　第４回（７／２８）

※インターネット申し込みの場合は下記ＨＰから申込してください。

<https://www.shinsei.pref.osaka.lg.jp/ers/input.do?tetudukiId=2016050004>

※参加不可の場合のみ、ご連絡いたします。当日は会場に直接お越しください。

|  |  |
| --- | --- |
| 企　業　名 |  |
| 所　在　地 |  |
| 所属・役職 |  | **参加希望のセミナー・****交流会にチェックしてください。**セミナー□7月13日□7月28日 | 交流会（立食形式、1,000円）□7月13日□7月28日 |
| 氏　　　名 |  |
| 連　絡　先 | 【電　話】 |
| 【E-mail】 ＠ |
| 所属・役職 |  | **参加希望のセミナー・****交流会にチェックしてください。**セミナー□7月13日□7月28日 | 交流会（立食形式、1,000円）□7月13日□7月28日 |
| 氏　　　名 |  |
| 連　絡　先 | 【電　話】 |
| 【E-mail】　　　　　 ＠ |
| 所属・役職 |  | **参加希望のセミナー・****交流会にチェックしてください。**セミナー□7月13日□7月28日 | 交流会（立食形式、1,000円）□7月13日□7月28日 |
| 氏　　　名 |  |
| 連　絡　先 | 【電　話】 |
| 【E-mail】　　　　　 ＠ |

**【ＭＯＢＩＯ産学連携オフィス】http://www.m-osaka.com/jp/service/demae.html**

ＭＯＢＩＯ（ものづくりビジネスセンター大阪）の南館には、大学の持つ最先端技術・研究成果を中小企業に結びつけるため、関西圏を中心とした大学・高専が集結し、産学連携オフィスを設置しています。

大学・高専との産学連携については、産学連携オフィス総合窓口（大阪府ものづくり支援課06-6748-1054）まで、お気軽にご相談ください。

**◆◆◆◆◆◆ 会場までの交通案内 ◆◆◆◆◆◆**

　　ＭＯＢＩＯ（ものづくりビジネスセンター大阪）

〒577-0011　東大阪市荒本北1-4-1

＜電車をご利用の場合＞

・地下鉄中央線　長田駅下車　3番出口から東に徒歩10分

・近鉄東大阪線　荒本駅下車　1番出口から西に徒歩5分

※専用駐車場がありませんので、お車でお越しの場合は、東大阪

市役所（有料）・大阪府立中央図書館（有料）もしくは近隣の

駐車場をご利用ください。